



Moteur de laboratoire

11030.93

Mode d'emploi

P95.22/3



L'appareil répond aux directives générales correspondantes de la CE.

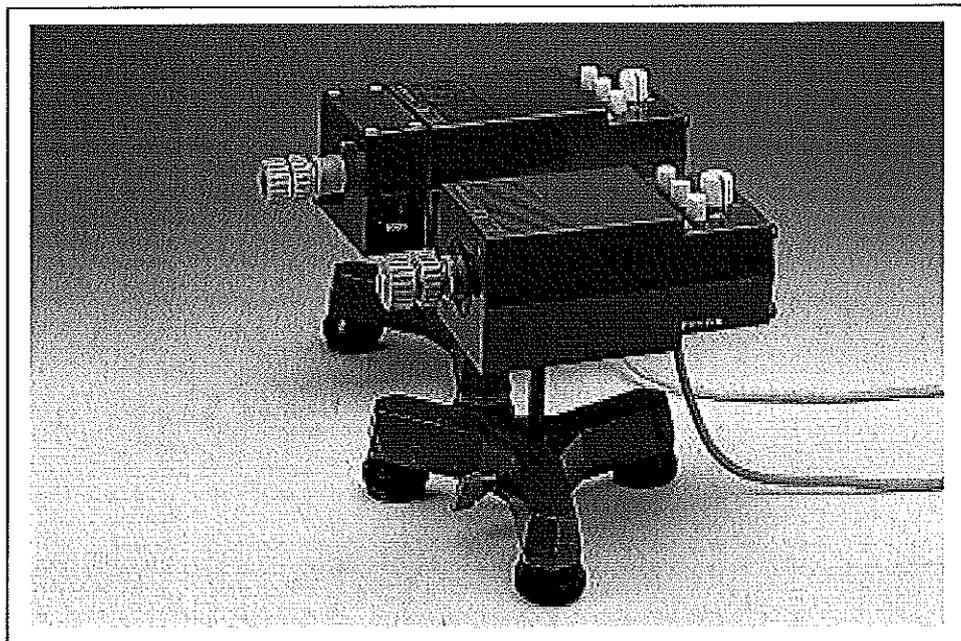


Fig. 1: Moteur avec et sans engrenage sur trépied

## 1 APPLICATIONS ET CARACTERISTIQUES GENERALES

Moteur d'application universelle pouvant tourner régulièrement et avec un couple considérable même à vitesse de rotation réduite ( $300 \text{ min}^{-1}$ ).  
Le matériel de support habituel peut être utilisé pour tenir le moteur.

## 2 DESCRIPTION

- 1 Bouton „Rotation à droite“
- 2 Bouton „Rotation à gauche“  
En appuyant un de ces boutons, le moteur se mettra à tourner dans le sens correspondant.  
Si les deux boutons en même temps sont soit enfoncés, soit non enfoncés, le moteur est débranché.
- 3 Bouton de réglage „Nombre de tours minute“ pour le réglage continu du nombre de tours minute (jusqu'à plus de  $8000 \text{ min}^{-1}$ ) en régime réglé.
- 4 Bouton „13000 rpm“  
Lorsqu'on appuie sur ce bouton, le réglage électronique est débranché. Le moteur (qui aura été mis en route avec 1 ou 2), est branché directement sur le réseau et tourne au régime maximum de plus de  $12000 \text{ min}^{-1}$  (sans charge).  
Le bouton de réglage 3 n'a pas de fonction lorsque le bouton 4 est enfoncé.
- 5 Axe moteur  
L'axe ( $d = 8 \text{ mm}$ ) est pourvue d'un pignon servant à entraîner un engrenage complémentaire.
- 6 Mandrin pour tenir des accessoires avec tige de 10 mm ou 6 mm.
  - 6.1 Deux goupilles filetées pour fixer le mandrin à l'axe moteur (ou d'engrenage)
  - 6.2 Ecrou de serrage pour fixer la tige de l'accessoire à tenir dans l'insert 6.3.

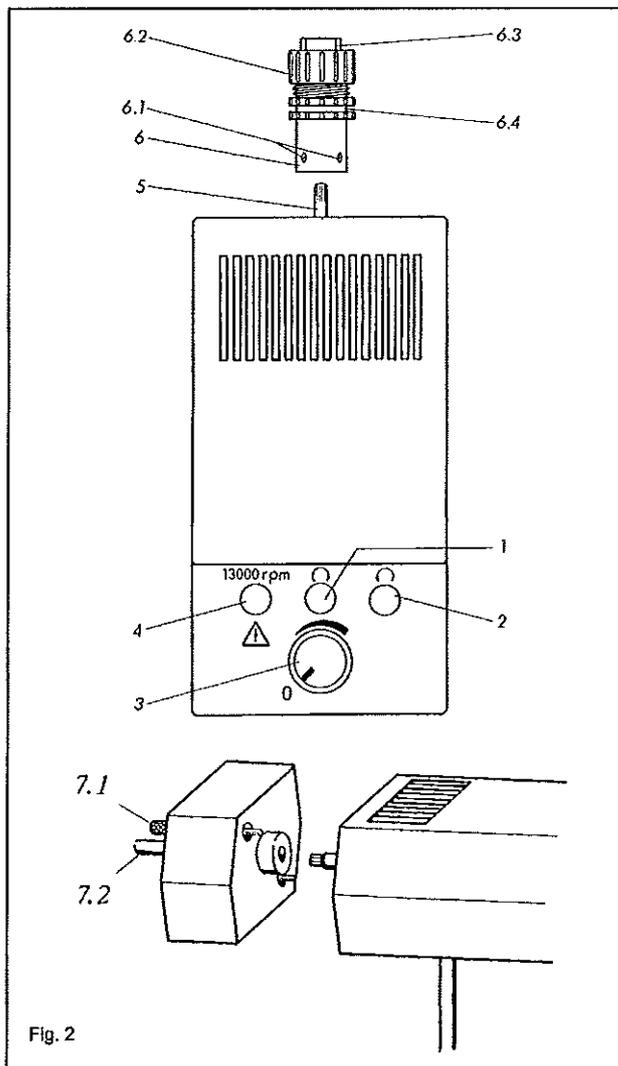


Fig. 2

- 6.3 Insert mandrin  
Deux inserts sont fournis (pince à épaulement), pour tiges de 10 mm ou de 6 mm.
- 6.4 Rainure  
(gorge de poulie) pour courroies de transmission servant à entraîner des accessoires n'étant pas fixés directement au moteur, mais par exemple maintenus dans le support pivotant.

### 3 MANUTENTION

#### 3.1 Conseils concernant la sécurité

- Avant de brancher le moteur, s'assurer que tous les accessoires devant être entraînés sont fermement attachés et que les attaches sont sûrement montées.
- Avant de brancher le moteur, s'assurer qu'aucun des boutons 1, 2 ou 4 ne soit enfoncé et que le bouton de réglage 3 soit à la position „0“.
- Évitez les vitesses de rotation trop élevées. L'utilisation d'un engrenage augmente la sécurité.  
Attention! La rotation ne doit être fortement freinée ni empêchée longtemps, parce que ceci endommagerait le moteur par excès de courant.

#### 3.2 Utilisation d'un engrenage

Retirez le mandrin de l'axe moteur après avoir desserré les deux goupilles filetées 6.1, mettez en place l'engrenage et attachez-le au moyen des vis moletées 7.1. Après vous être assuré que le pignon de l'axe moteur et la roue dentée de l'engrenage sont bien engagés, serrez les vis moletées. Serrez ensuite le mandrin 6 sur l'axe d'engrenage 7.2. – Prière de démarrer le moteur et d'augmenter une fois graduellement la vitesse à partir de 0 tours/min, afin de s'assurer que toutes les pièces sont correctement en place.

### 4 FICHE TECHNIQUE

Type	moteur universel branché en série, déparasité électronique par thyristor
Réglage	
Vitesse de rotation réglé	0 – 9000 min <sup>-1</sup>
non réglé	12000 – 13000 min <sup>-1</sup>
Puissance réglé	max. 14 W
non réglé	max. 25 W
Couple à puissance maximum	6 Ncm
Branchement réseau	230 V; 50 Hz
Consommation de courant	max. 300 mA <sub>eff</sub>
Dimensions de boîtier (mm)	environ 190 x 100 x 85
Axe	d = 10 mm, l ≈ 110 mm
Masse	environ 1.85 kg
Accessoires	
Mandrin avec deux inserts pour tiges de 10 mm et de 6 mm.	

### 5 LISTE D'OPTIONS

Engrenage 10:1	11028.00
engrenage 30:1	11029.00
engrenage 100:1	11027.00
matériel pour tenir:	
pince de table PASS	02010.00
ou trépied PASS	02005.55
D'autres accessoires sont disponibles pour travailler avec le moteur de laboratoire. Pour plus de détails, voir le Catalogue de Physique.	

### 6 GARANTIE

Nous assurons une garantie de 6 mois pour l'appareil fourni par nous. Cette garantie ne comprend pas l'usure normale, ni les défauts provenant d'une manipulation erronée de l'appareil.

Le constructeur ne peut être rendu responsable pour le fonctionnement et les propriétés techniques de sécurité de l'appareil que si la maintenance, les réparations et les modifications ont été effectuées par lui-même ou par des instances nommément désignées par lui.